

II 2G Ex db eb h IIB T5 Gb
II 2D Ex h tb IIIC T100°C Db


Стандартное оснащение:

- Напряжение 230 V AC
- Клеммное присоединение
- 2 выключатели момента
- 2 выключателя положения
- 2 добавочные выключатели положения⁶⁾
- Нагревательное сопротивление
- Термический выключатель нагревательного сопротивления
- Механическое присоединение фланцевое по ISO 5211
- Управление вручную
- Жесткие упоры
- Степень защиты IP66 / IP 67

Таблица спецификации SP 2.4-Ex**Марка исполнения**

294. x - x x x x x

Климатическое исполнение		Степень защиты	Электронный регулятор положения - N	Схема подключения	
Изготовление для среды	умеренной (У)	с температурами	-25 °C + +55 °C	без регулятора	Следующая таб. 1
	холодной (Хл)		-50 °C + +40 °C	без регулятора	Следующая таб. 3
	тропический сухий и сухий		-25 °C + +55 °C	без регулятора	Следующая таб. 6
	холодной (Хл)		-60 °C + +40 °C	без регулятора	Следующая таб. 8
	умеренной (У)	с температурами	-25 °C + +55 °C	обратная связь через сопротивление ¹⁶⁾	Z249+Z21; Z519c+Z21 Z521c+Z21 B
	холодной (Хл)		-50 °C + +40 °C	обратная связь токовая ¹⁷⁾	Z254a+Z21; Z520c+Z21 Z522c+Z21 D
	умеренной (У)		-25 °C + +55 °C	обратная связь через сопротивление ¹⁶⁾	Z249+Z21; Z519c+Z21 Z521c+Z21 K
	холодной (Хл)		-50 °C + +40 °C	обратная связь токовая ¹⁷⁾	Z254a+Z21; Z520c+Z21 Z522c+Z21 M

Электрическое присоединение	Напряжение питания	Схема подключения ⁶⁾	
На клеммную колодку	230 V AC	Z492 ⁵⁵⁾	0
	3x400 V AC ⁶⁾	Z493 ⁵⁵⁾	9
	24 V AC	Z524a	3
	24 V DC	Z525a	A

33) Макс. нагрузочный момент	Выключающий момент	Время полного закрытия ³⁴⁾	Электродвигатель			
			230 V AC	24 V AC/DC	3x400 V AC	
500 Nm	575 Nm	40 s/90°	60 W	65 W	90 W	0
		80 s/90°				1
		160 s/90°				2

Рабочий угол				
С жесткими упорами		60°		A
		90°		B
		120°		C
		160°		D
Без упоров		60°		K
		90°		L
		120°		M
		160°		N
		360°		P
		> 0° ≤ 360° ^{6) 41)}		Z

 Продолжение
на дальнейшей странице

Марка исполнения

294. x - x x x x x

Датчик положения ⁵⁵⁾		Включение	Выход	Схема подключения	
Без датчика		-	-		A
Резистивный	Простой	-	1 x 100 Ω 1 x 2 000 Ω	Z22	B F
	Двойной ⁶⁾	-	2 x 100 Ω 2 x 2 000 Ω	Z32	K P
		2-проводник	4 - 20 mA 0 - 20 mA 4 - 20 mA 0 - 5 mA	Z10b Z257d	S T V Y
С токовым сигналом	Электронный с R/I преобразователем	Без источника	2-проводник	4 - 20 mA 0 - 20 mA 4 - 20 mA 0 - 5 mA	Z269b Z260c
			3-проводник ⁶⁾	4 - 20 mA 0 - 20 mA 4 - 20 mA 0 - 5 mA	Q U W Z
		С источником ⁵⁹⁾	2-проводник	4 - 20 mA 0 - 20 mA 4 - 20 mA 0 - 5 mA	Z10b Z269b Z254a, Z520c, Z522c
			3-проводник ⁶⁾	4 - 20 mA	J
	Емкостный CPT	Без источника	2-проводник ⁶⁾	4 - 20 mA	I
		С источником ⁵⁹⁾	2-проводник	4 - 20 mA	Z269b
		С источником ⁵¹⁾	2-проводник		

Механическое присоединение		Форма прис. детали ISO	Размер	Эскиз		
Фланец ISO 5211	F10/F12	D-27	27x27	P-1310	A	
		L-27			B	
		H-27	27x48		C	
		V-50	Ø50		D	
		D-22	22x22		E	
		L-22	22x32		F	
		H-22	Ø42		G	
		V-42	19x28		H	
		H-19			N	
Стойка, выходный вал, шпонка		Ø50		P-1415 P-1413/B	J	
Стойка + рычаг		-			K	
Стойка + рычаг + тяга TV 50-1/25		-			L	

Примечания:

- 6) Относиться к исполнению без регулятора
 16) Обратная связь в регулятор осуществляется датчиком сопротивления(без задания кода при подборке датчика).
 17) Обратная связь в регулятор осуществляется емкостным датчиком (при подборке датчика указывается код J).
 33) Указанным моментом возможно загружать электропривода в режиме S2-10 min, или S4-25%, 6-90 циклов/час.
 При регулирующей эксплуатации в режиме S4-25%, 90 - 1200 циклов/час нагрузочный момент равный 0.8 максимального нагружающего момента.
 34) Отклонение времени переставления для DC электродвигателей от - 50% по +30% в зависимости от нагрузки. Для другого напряжения ±10%.
 41) Относиться только для исполнения без датчика.
 51) Только для исполнения с регулятором с токовой обратной связью. В этом исполнении выходной сигнал гальванически не изолированный от входного сигнала.
 53) Не действительно при температуре от -50°C до +40°C.
 55) Соединение лимитированное 21 клеммами клеммной колодки электропривода. Поэтому выборку датчика для версии 230 VAC и 3x400 VAC надо консультировать с заводом-производителем. Некоторые клеммы выключателей не будут выведены на клеммную колодку.
 59) Датчик положения с источником для питающего напряжения 24VAC/DC, только по договору с заводом-производителем.

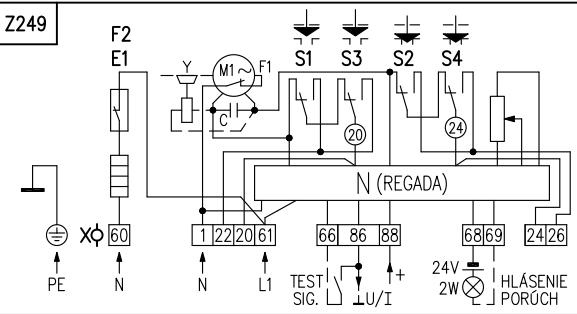
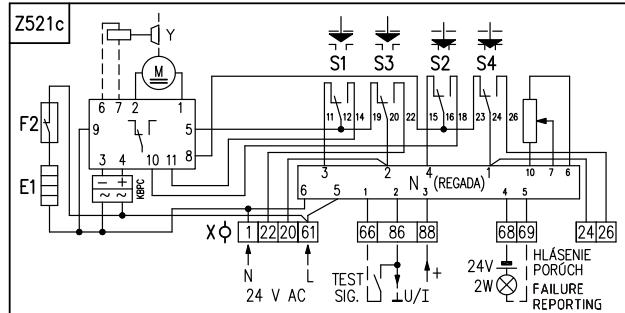
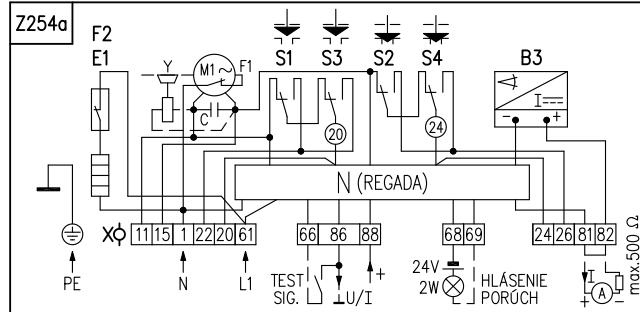
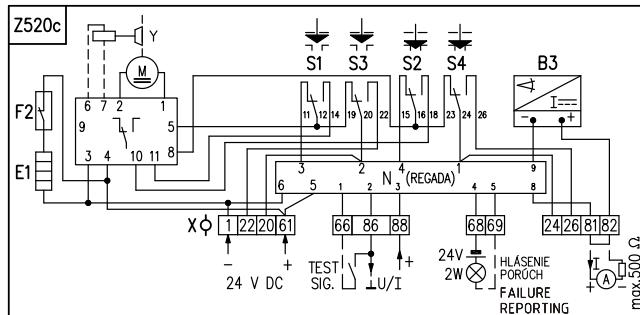
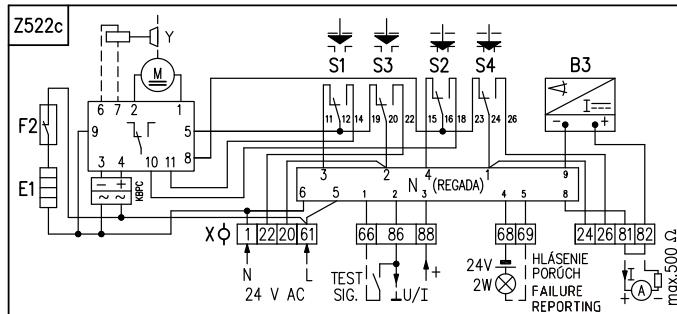
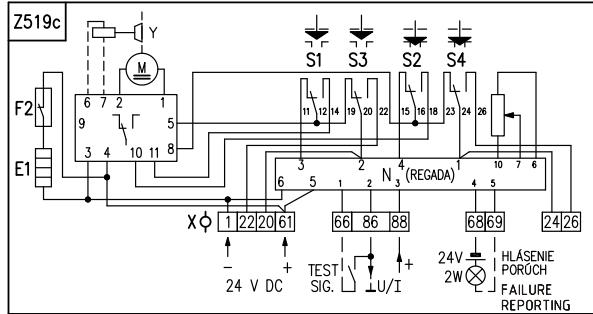
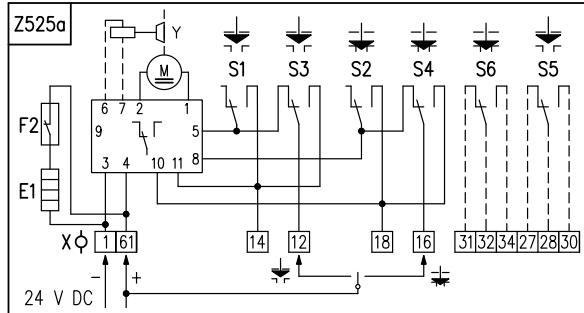
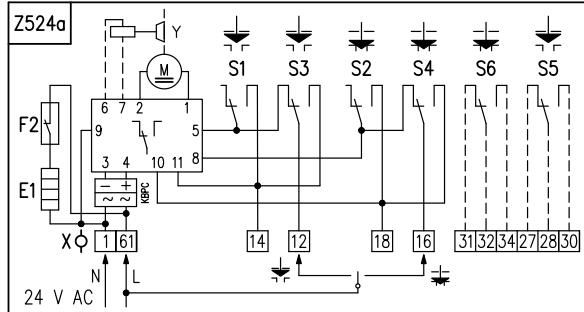
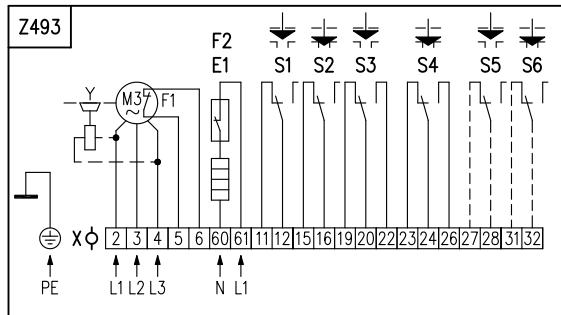
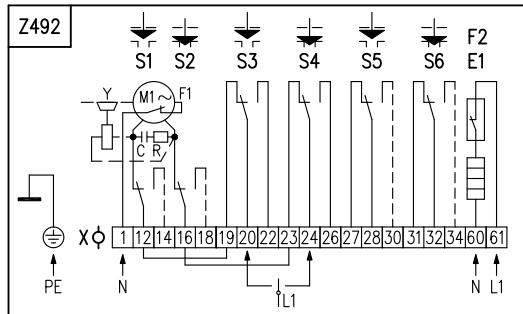
Схемы подключения SP 2.4-Ex

Посматр страницу 18 и 19

Электрическое присоединение:

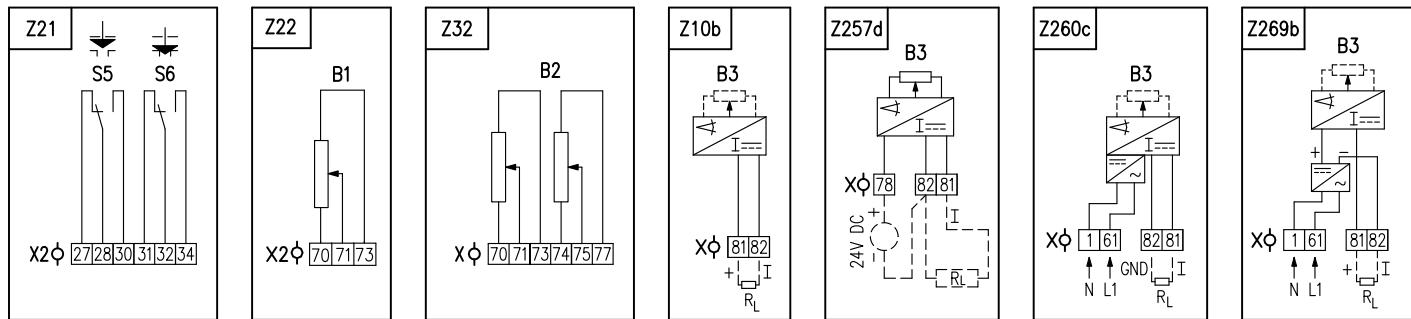
На клеммную колодку с 21 клеммами и сечением присоединительного провода макс. 2,5 mm², через 2 кабельные вводы для диаметра кабеля от 9 по 13 mm.

Схемы подключения SP 2-Ex, SP 2.3-Ex, SP 2.4-Ex



Примечание:

1. В случае, если выходной сигнал емкостного датчика (схема включения Z254a, Z520c, Z522c) не используется, необходимо клеммы 81 и 82 соединить соединительным зажимом. При использовании выходного токового сигнала из преобразователя соединительный зажим устраниТЬ. Выходной сигнал гальванически не изолированный от входного сигнала.
2. У электроприводов в исполнении с питающим напряжением 24 VAC не надо включить заземленный провод PE.
3. Другие включения электроприводов как указаны в каталоге, возможны по договору с заводом-изготовителем.
4. Подключение SP 2-Ex, SP 2.3-Ex, SP 2.4-Ex лимитировано 21-проводниковым вводом (число клемм 21).

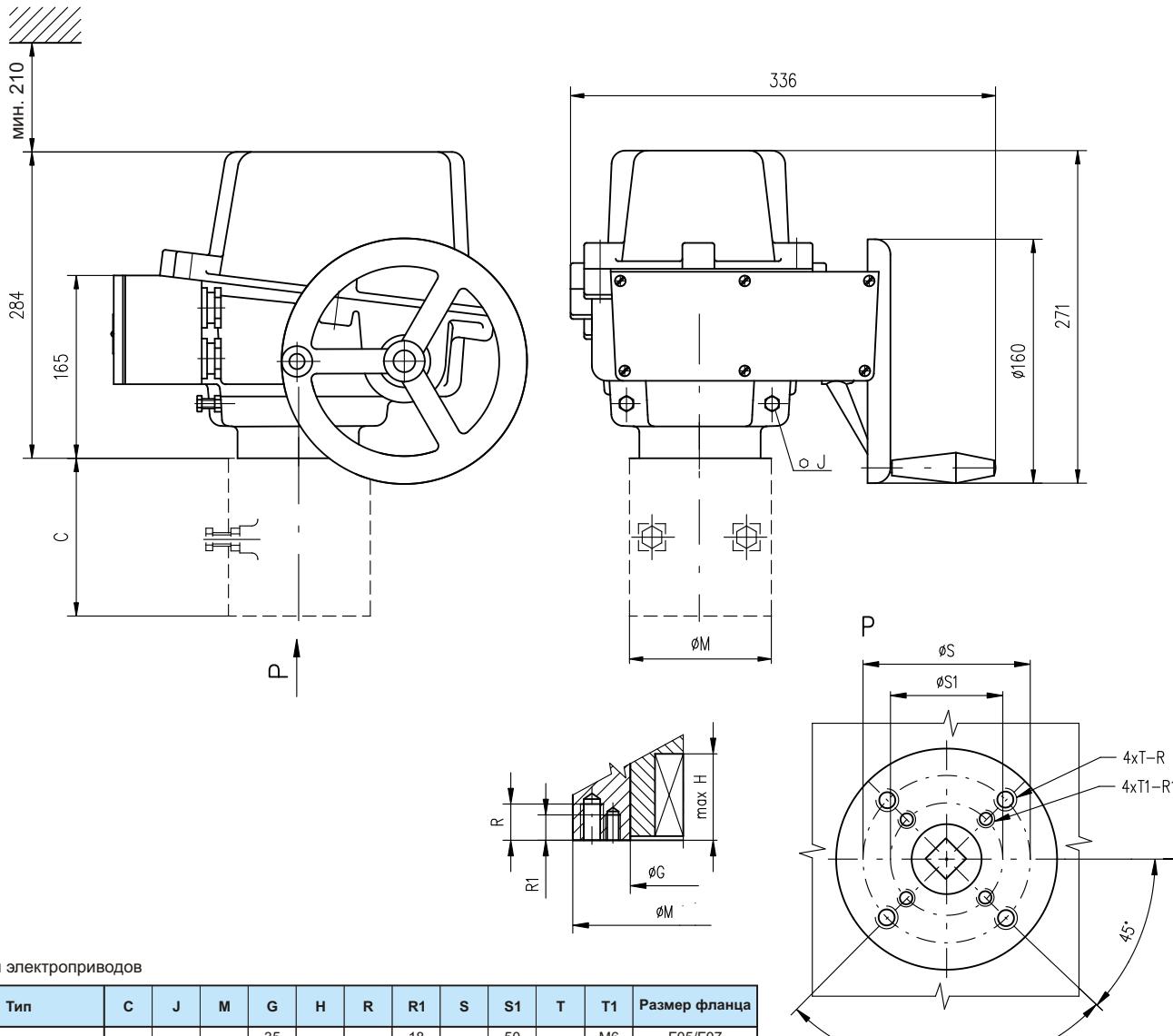


Символическое обозначение:

- Z10b схема включения электронного и емкостного датчика положения 2-проводникового без источника
- Z21 схема включения добавочных выключателей положения для электропривода с регулятором
- Z22 схема включения резистивного датчика простого
- Z32 схема включения резистивного датчика, двойного
- Z249 схема включения электропривода SP ..-Ex с регулятором с обратной связью через сопротивление с питающим напряжением 230 V AC
- Z254a схема включения электропривода SP ..-Ex с регулятором с токовой обратной связью с питающим напряжением 230 V AC
- Z257d схема включения с электронным датчиком положения токовым - 3-проводниковый без источника
- Z260c схема включения с электронным датчиком положения токовым - 3-проводниковый с источником
- Z269b схема включения электронного датчика положения, или емкостного датчика - 2-проводникового с источником
- Z492 схема включения электропривода SP ..-Ex с питающим напряжением 230 V AC
- Z493 схема включения электропривода SP ..-Ex с питающим напряжением 3x400 V AC
- Z519c схема включения электропривода SP ..-Ex с регулятором с обратной связью через сопротивление с питающим напряжением 24V DC
- Z520c схема включения электропривода SP ..-Ex с регулятором с токовой обратной связью с питающим напряжением 24 V DC
- Z521c схема включения электропривода SP ..-Ex с регулятором с обратной связью через сопротивление с питающим напряжением 24 V AC
- Z522c схема включения электропривода SP ..-Ex с регулятором с токовой обратной связью с питающим напряжением 24 V AC
- Z524a схема включения электропривода SP ..-Ex с питающим напряжением 24 V AC
- Z525a схема включения электропривода SP ..-Ex с питающим напряжением 24 V DC

- B1 датчик резистивный, простой
- B2 датчик резистивный, двойной
- B3 электронный датчик положения или емкостный датчик положения СРТ
- C конденсатор
- E1 нагревательное сопротивление
- F1 тепловая защита
- F2 термический выключатель нагревательного сопротивления
- I/U входные/выходные токовые сигналы / сигналы напряжения
- M1~ электродвигатель однофазный
- M3~ электродвигатель трехфазный
- M= электродвигатель 24 V DC
- N регулятор
- R сопротивление
- R_L нагрузочное сопротивление
- S1 выключатель момента в направлении "открыто"
- S2 выключатель момента в направлении "закрыто"
- S3 выключатель положения "открыто"
- S4 выключатель положения "закрыто"
- S5 добавочный выключатель положения "открыто"
- S6 добавочный выключатель положения "закрыто"
- X клеммная колодка

Задскизы SP 2-Ex, SP 2.3-Ex, SP 2.4-Ex



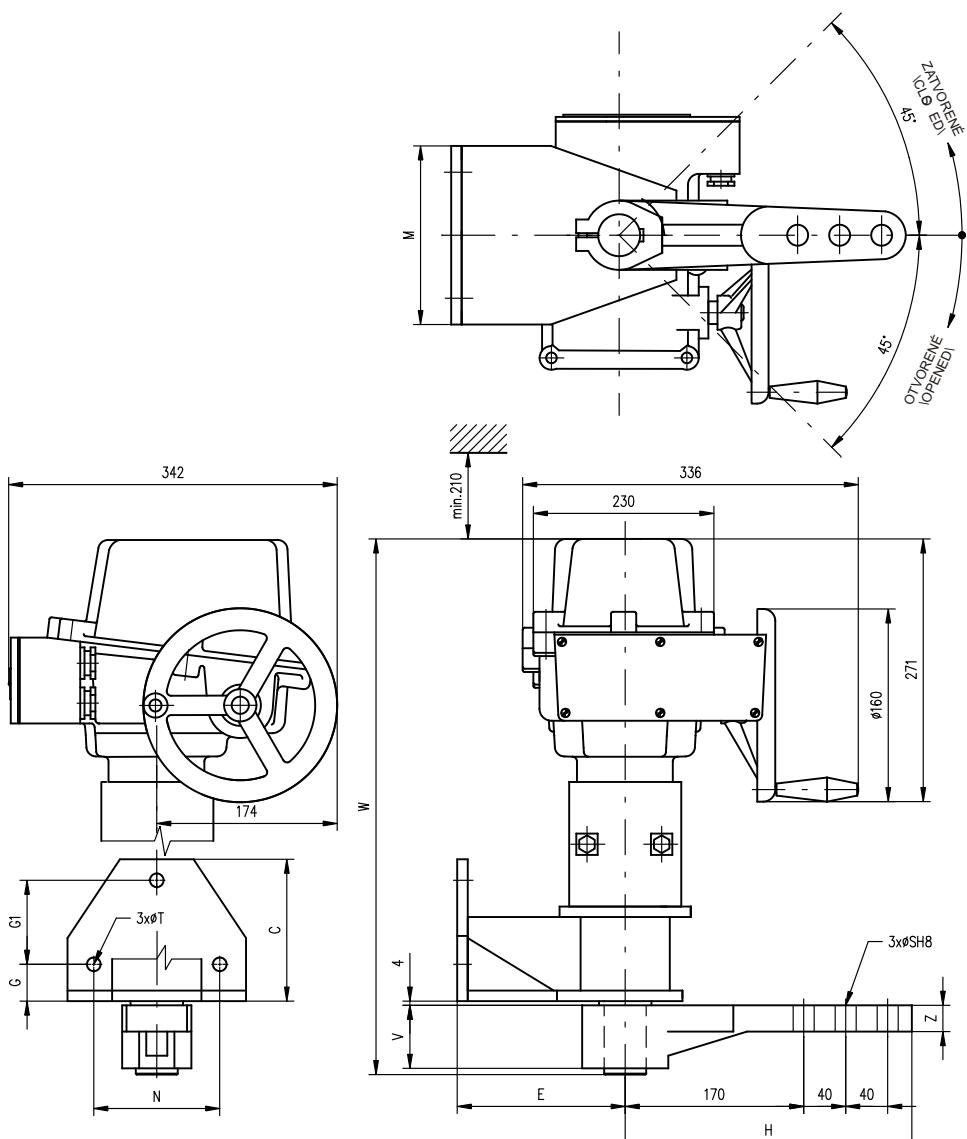
Размеры электроприводов

Тип	C	J	M	G	H	R	R1	S	S1	T	T1	Размер фланца
SP 2-Ex	-	17	90	35 45	37	18	18 -	70	50 -	M8	M6 -	F05/F07 F07
SP 2.3-Ex	112	19	125	45 55	56	20	20 -	102	70 -	M10	M8 -	F07/F10 F10
SP 2.4-Ex	127	22	150	65	71	25	25	125	102	M12	M10	F10/F12

Форма присоединительной детали

D-xx (Axx)		L-xx (Bxx)		H-xx (Cxx)		V-xx (Dxx)	
ISO	Размер	ISO	Размер	ISO	Размер	ISO	Размер
D-xx	U	L-xx	U	H-xx	U	V-xx	W
D-14	14	L-14	14	H-8	8	V-22	22.0
D-17	17	L-17	17	H-11	11	V-28	28.0
D-22	22	L-22	22	H-13	13	V-42	42.0
D-27	27	L-27	27	H-14	14	V-50	50.0
				H-16	16		24.5
				H-17	17		6.0
				H-22	22		30.9
				H-27	27		8.0
				H-19			45.1
							12.0
							53.5
							14.0

P - 1310



Размеры электроприводов

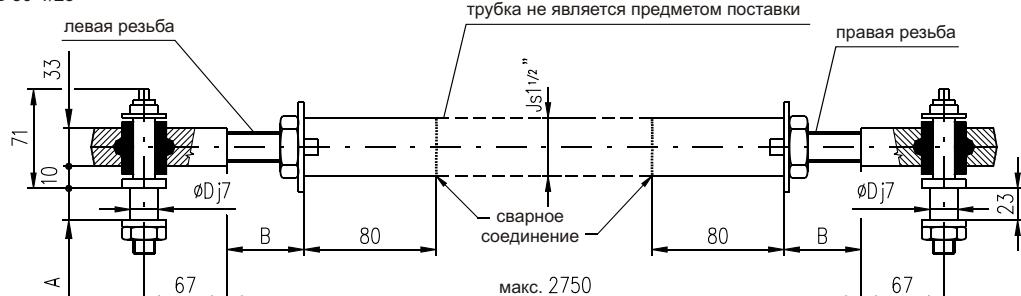
Тип	C	E	G	G1	H	W	M	N	S	T	V	Z
SP 2.3-Ex	135	160	35	80	273	556	170	120	20	13	60	25
SP 2.4-Ex	200	220	60	120	278	617	228	170	25	17	80	30

P - 1415

Форма присоединительного вала E

Exx	Y1	Z	V	Y	Форма присоединительного вала								
					Тип	H	S	U	V	Z	Y	Y1	
					SP 2.3-Ex	43.1	40	12	66	56	4	7	E03
					SP 2.4-Ex	53.8	50	16	82	70	4	7	E04

Тяга TV 40-1/20 и TB 50-1/25



P-1413/B	TV 50-1/25	28	Мин.30	25
P-1413/A	TV 40-1/20	23	Макс.50	20
Исполнение	Исполнение тяги	A	B	D

P - 1413